PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

(43) Date of publication of application: 24.06.1997

(51)Int.Cl.

G06T 13/00 GO6F 3/033 G06T 11/80 GO6T GO6T H04N 7/18

(21)Application number: 07-330073

(71)Applicant: NIPPON TELEGR & TELEPH CORP

<NTT>

(22)Date of filing:

19.12.1995

(72)Inventor: TSUTSUGUCHI KEN

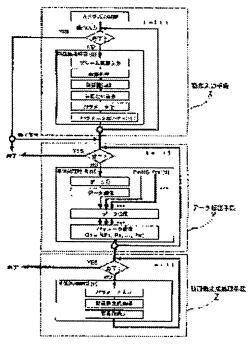
ISO TOSHIKI

(54) ANIMATION IMAGE GENERATION PROCESSING METHOD BY ACTION INPUT

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make it possible to attain input time series parameter for the composite animation image generation processing with no contact and also to make the animation image generation processing with a special effect, etc., possible to match with the human actions.

SOLUTION: An action input means X inputs the human action image via camera, etc., extracts the feature value at every unit processing time and turns the time series change of the feature value into a parameter. A transfer processing means Y turns the parameter into the data to send it to an animation image generation processing means Z. Then, the data is converted into a control parameter to be applied to the animation image generation processing and inputted to the means Z. The means Z generated a computer animation or produce and edit the video images by means of the control parameter.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision

BEST AVAILABLE COPY

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平9-167252

(43)公開日 平成9年(1997)6月24日

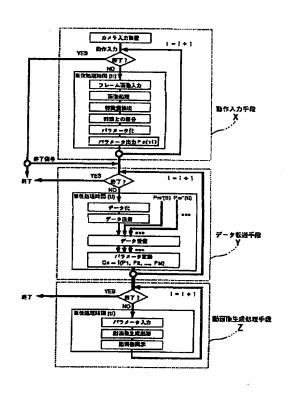
(51) Int.Cl. ⁸	識別記号	庁内整理番号	FΙ				技術表示箇所
G06T 13/00			G06F	15/62		340A	
G06F 3/033	3 1 0			3/033		310Y	
G06T 11/80			H04N	7/18		K	
1/00			G06F	15/62		320M	
7/20				•		3 2 2 M	
·		審査請求	未請求 請求	就項の数4	OL	_	最終頁に続く
(21)出願番号	特膜平7-330073		(71)出題	人 000004	226		
				日本電	信電話	株式会社	
(22)出顧日	平成7年(1995)12月19日			東京都	新宿区	西新宿三丁目	19番2号
			(72)発明:				
						西新宿3丁目	19番2号 日本
				電信電			
			(72)発明				
						西新宿3丁目	19番2号 日本
			1	電信電			- H - 1
			(74)代理	人 弁理士			
			(1-2)14-22	~ // - / -	ACA PAL	商工办	
						•	
			ļ				

(54) 【発明の名称】 動作入力による動画像生成処理方法

(57) 【要約】

【課題】 複合的な動画像生成処理の時系列パラメータを非接触で入力可能とし、人間などの動作に合わせた特殊効果などの動画像生成処理を可能にする動画像生成処理方法を提供する。

【解決手段】 まず、動作入力手段×において、カメラ等により人間の動作画像を非接触で入力し、単位処理時間ごとの特徴量を抽出して、特徴量の時系列変化をパラメータ化する。次に、転送処理手段×により、そのパラメータをデータ化して動画像生成処理手段 Z 側に転送し、これを動画像生成処理に適用する制御パラメータに変換して、動画像生成処理手段 Z に入力する。次に、動画像生成手段 Z において、制御パラメータを用いてコンピュータ・アニメーションの生成処理やビデオ映像の制作・編集処理を実施する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 非接触型の入力手段を用いて動き情報を入力し、該入力した動き情報から特徴量の変化を抽出してパラメータ化する動作入力段階と、

前記パラメータをデータ化して動画像生成処理の単位時間ごとに転送し、前記転送されたデータを前記動画像生成処理に適用される単数もしくは複数個の制御パラメータに変換する転送処理段階と、

前記制御パラメータを用いて動画像の生成処理を行う動 画像の生成処理段階と、

を有することを特徴とする動作入力による動画像生成処 理方法。

【請求項2】 転送処理段階では、データ化したパラメータを遠隔にある動画像生成処理側にネットワーク回線を介して転送し、前記動画像生成処理側で前記転送されたデータを単数もしくは複数個の制御パラメータに変換して、動画像生成処理段階へ入力することを特徴とする請求項1に記載の動作入力による動画像生成処理方法。

【請求項3】 動作入力段階では、特徴量の変化を抽出 してパラメータ化する動作入力手段を複数備えて複数の 動き情報のパラメータを得、

転送処理段階では、前記動作入力手段ごとに各パラメータをデータ化して転送し、前記転送された各パラメータのデータを動画像生成処理に適用される単数もしくは複数個の制御パラメータに変換することを特徴とする請求項1に記載の動作入力による動画像生成処理方法。

【請求項4】 転送処理段階では、動作入力手段ごとにデータ化した各パラメータを遠隔にある動画像生成処理側にネットワーク回線を介して転送し、前記動画像生成処理側で前記転送された各データを単数もしくは複数個の制御パラメータに変換して、動画像生成処理段階へ入力することを特徴とする請求項3に記載の動作入力による動画像生成処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えば計算機上において、コンピュータ・グラフィックスでアニメーションを作成したり、動画像に特殊効果を加えて映像の制作や編集作業を行ったりするなどの動画像生成処理を実施する際に、動画像の時間的あるいは空間的変化のパラメータとしてカメラ等の非接触型の入力手段を用いて入力された人間などの動作情報における、ある特徴量変化を用いる動画像生成処理方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】通常、計算機を用いてコンピュータ・アニメーション作成や映像制作・編集などの動画像生成処理を対話的に実施する場合、マウスやトラックボール、タブレット、ダイヤルなどの、動画像生成処理手段を実装する計算機に接続された接触型の入力デバイスを用いて、直接的に手動で実施することが多い。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記したように映像制作・編集などの動画像生成処理を対話的に実施する場合に直接的な接触型デバイスを用いると、両手がふさがっていたり、利用者が手に障害を持っていたりした場合などには不便であった。

【0004】また、上記接触型デバイスによる入力は基本的に位置変化による入力であるため、例えば人間の動作に合わせた微妙なタイミングによる動画像の生成処理を行うことが困難であった。

【0005】また、動画像生成処理の対象となる作品を保持・処理する計算機と、動画像生成処理の指示を行う 人物との間に距離がある場合には、対話的な動画像生成 処理を実施することが困難であった。

【0006】さらに、複数の入力値が複合された値をパラメータとして動画像生成処理を行うことが困難であった。

【 0 0 0 7 】本発明は、以上の問題点を解決するためのものであって、複合的な動画像生成処理の時系列パラメータを非接触で入力可能とし、人間などの動作に合わせた特殊効果などの動画像生成処理を可能にする動画像生成処理方法を提供することを目的とする。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するため、本発明による第1の発明は、カメラ等の非接触型の入力手段を用いて人間の動作などの動き情報を入力し、該入力した動き情報から特徴量の変化を抽出してパラメータ化する動作入力段階と、前記パラメータをデータ化して動画像生成処理の単位時間ごとに転送し、前記転送して動画像生成処理に適用される単数もしくは複数個の制御パラメータに変換する転送処理段階と、前記制御パラメータを用いてコンピュータ・アニメーションや映像制作・編集などの動画像の生成処理を行う動画像の生成処理段階と、を有することを特徴とする動作入力による動画像生成処理方法を手段とする。

【0009】また、本発明による第2の発明は、上記第1の発明における転送処理段階において、データ化したパラメータを遠隔にある計算機等を用いた動画像生成処理側にネットワーク回線を介して転送し、前記動画像生成処理側で前記転送されたデータを単数もしくは複数個の制御パラメータに変換して、計算機等で実施する動画像生成処理段階へ入力することを特徴とする動作入力による動画像生成処理方法を手段とする。

【0010】また、本発明による第3の発明は、上記第1の発明における動作入力段階において、特徴量の変化を抽出してパラメータ化する動作入力手段を複数備えて複数の動き情報のパラメータを得、転送処理段階において、前記動作入力手段ごとに各パラメータをデータ化した転送用データを転送し、前記転送された転送用データを動画像生成処理に適用される単数もしくは複数個の制

御パラメータに変換することを特徴とする動作入力による動画像生成処理方法を手段とする。

【0011】さらに、本発明による第4の発明は、上記第3の発明における転送処理段階において、動作入力手段ごとにデータ化した各パラメータの転送用データを遠隔にある計算機等を用いた動画像生成処理側にネットワーク回線を介して転送し、前記動画像生成処理側で前記転送された各転送用データを単数もしくは複数個の制御パラメータに変換して、計算機等で動画像生成処理段階へ入力することを特徴とする動作入力による動画像生成処理方法を手段とする。

【0012】本発明では、非接触型の入力手段によって 人間等の動作をパラメータ化して入力することにより、 非接触で複合的な動画像生成処理の時系列パラメータを 入力可能とし、この複合的な時系列パラメータを用いる ことにより、入力パラメータ数に依存しない、人間等の 動作に合わせた特殊効果などの動画像生成処理を可能に する。また、転送処理段階において、ネットワーク回線 等で動き情報のパラメータを動画像生成処理側へ転送す ることにより、パラメータの入力場所に依存しない動画 像生成処理を実現する。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 により説明する。

【0014】 [実施の形態例1] 本発明の第1の実施の 形態例を示す構成と処理の流れを図1に示す。

【0015】本実施の形態例は、基本的な構成を示すものであり、カメラなどの非接触型の入力手段により人間の動作画像を入力し、ある単位時間ごとの特徴量を抽出して、特徴量の時系列変化をパラメータ化する動作入力手段×をひとつのモジュールと化し、あるパラメータの時系列変化を入力することにより計算機内でコンピュータ・アニメーションの生成処理やビデオ映像の制作・モジュールと化し、動作入力手段×から動画像生成処理手段スをひとつのモジュールと化し、これら3つのモジュールと化し、これら3つのモジュール、すなわち動作入力手段×、動画像生成処理手段スをひとつのモジュールと化し、これら3つのモジュール、すなわち動作入力手段×、動画像生成処理手段スを組み合わせることで場所や入力パラメータ数に依存しない動作入力による動画像生成処理方法を実現する。

【0016】動作入力手段×は、カメラなどの非接触動作入力装置によりある単位処理時間 t i ごとに人間の動作画像を入力し、適切に画像処理した後、動作の特徴量を抽出して数値化し、前回との差分をとることにより、その単位処理時間 t i ごとの特徴量の時系列変化としてパラメータ化し、得られたパラメータ Pm (t i) を出力する。

【 O O 1 7 】動画像生成処理手段とは、あるパラメータの時系列変化を計算機内でのコンピュータ・アニメーシ

ョンの生成処理やビデオ映像の制作・編集処理における 単位処理時間ごとに制御パラメータとして入力し、その 単位処理時間ごとに動画像の生成処理を行い、その表示 を行う。制御パラメータは、単数の場合も、複数の場合 もある。

【〇〇18】データ転送処理手段 Y は、動作入力手段 X を実現する計算機において、動作入力手段 X により生成 画像生成処理手段 Z へ転送する。また、動画像生成処理手段 Z を実現する計算機において上記データを受信して 複数のデータの場合は適切な重み付けなどを施して一つあるいは複数の出力値として動画像生成処理に適用される制御パラメータ Qn=f(P1.P2.…,PM)に変換し、処理単位時間ごとに動画像生成処理手段 Z へ渡して動画像生成処理を実施可能にする。動作入力手段 X を実現する計算機と動画像生成処理手段 Z を実現する計算機と動画像生成処理手段 Z を実現する計算機と動画像生成処理手段 Z を実現する計算機と動画像生成処理手段 Z を実現する計算機と動画像生成処理手段 Z を実現する計算機と動画像生成の選手段 Z をデータにして送信する部分が、後者にデータを受信してパラメータ変換をする部分が実装される。

【0019】動作入力手段Xと動画像生成処理手段Zは同じ計算機上で実現されてもよいし、また、ネットワーク回線で接続された異なる計算機上でそれぞれ実現されてもよい。

【0020】 [実施の形態例2] 図2は、本発明の第2の実施の形態例の構成と処理の流れを説明する図である。

【0021】本実施の形態例は、第1の実施の形態例で示した3段階からなる動作入力手段における処理、データ転送手段における処理、動画像生成処理手段における処理を、第1の計算機1と第2の計算機2で実現する。なお、計算機1と計算機2は、同一でもよい。

【0022】図2中で、tは時刻を表し、 Δt は単位処理時間を表す。初期時刻設定により処理開始時刻を t とする。また、パラメータ P (t) は、時刻 t における動作特徴量の変化量、すなわち時刻 t における動作特徴量から t 一 Δt における動作特徴量を引いた差分量である。

【0023】動作入力手段における処理は、計算機1で行う。まず、例えば計算機1に接続されたカメラから画像を入力して、動作入力を行う。時刻tに取り込んだ画像フレームに対し、例えば画素の二値化を実施したり背景を除去して輝度情報を数値化したりするなどの画像処理を施し、特徴量を抽出する。画像処理の方法、及び抽出される特徴量は各時刻における動作が抽出されるものであれば何でもよい。この特徴量と、時刻tームtでの特徴量との差分を取ることにより時刻tにおけるパラメータP(t)を求める。

【0024】データ転送処理手段における処理は、例えば、動作入力手段と動画像生成処理手段がネットワーク回線を介した異なる計算機上に実装されている場合は、

動作入力手段が実装されている計算機1においてパラメ ータP(t)を動画像生成処理手段が実装された計算機 2へネットワーク転送を行い、計算機2において受信し たパラメータP(t)を動画像生成処理手段へ入力され る制御パラメータQ(t)へ変換する。変換式はどのよ うな形式でもよい。図ではQ(t) = f(P(t))と しているが、Q(t)=aP(t)のような単純な線形 の式でもよいし、複雑な非線形式でもよい。ネットワー ク転送では、動作入力手段から出力されるパラメータを データ化して転送するので転送時間は短く、対話的な動 画像生成処理が実施できる。

【0025】また、例えば、動作入力手段と動画像生成 処理手段が同じ計算機上に実装されている場合は、各単 位処理時間ごとに動作入力手段側からの出力値をそのま ま動画像生成処理手段側への入力値として代入する。

【0026】動画像生成処理手段における処理は、計算 機2で行う。ここでは、データ転送処理手段からのパラ メータQ(t)を代入し、必要な動画像生成処理と、動 画像表示を行う。

【0027】例えば、カメラに手の動きを入力すること により、ある動画像Aから他の動画像Bへシーンが変化 するような場合、時刻 t における手の移動距離をP

(t)、動画像Aの輝度をQ(t)、動画像Bの輝度を 1-Q(t) \geq $LT, Q(t) = P(t) / P_{max}(P)$ maxは既知の値)などとして動画像Aと動画像Bとを重 ね合わせることによって実現できる。

【0028】 [実施の形態例3] 図3は、本発明の第3 の実施の形態例の構成と処理の流れを説明する図であ

【0029】本実施の形態例は、第1の実施の形態例と

$$Q_n(t_i) = \sum_{m=1}^{M} c_{nm} P_m(t_i), \qquad n = 1, 2, \dots, N$$
 (1)

【数1】

【0035】となる。

【0036】計算機2内の動画像生成処理手段は、デー タ転送処理手段によって入力されたパラメータQ

(ti)を用いて必要な動画像生成処理を行う。

【0037】例えば、2台のカメラが計算機に接続され ているとして、第1のカメラの前を人物が横切ることで

$$Q_1(t_i) = c_1P_1(t_i), Q_2(t_i) = c_2P_2(t_i)$$

(ここでc1、c2は係数) などと表すことができる。 【0038】なお、以上の各実施例では、動き情報とし て人間の動作を入力する例を示したが、人間以外のもの の動作を入力して動画像生成処理を行ってもよい。ま た、非接触型の入力手段は、カメラに限らず、例えば、 レーザ、電波、音波、超音波等を用いた空間位置検出手 段など、他の手段を用いることができる。

[0039]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 (1) 非接触型の入力手段を用いて動作入力するように

同様に動作入力手段における処理、データ転送手段に置 ける処理、動画像生成処理手段における処理の3段階か らなるが、動作入力手段を実装する計算機がM個(計算 機11, 12, …, 1M) 存在し、また、動画像生成処 理手段における動画像生成処理の制御パラメータがN個 存在するものとする(N=1でもよい)。

【0030】図3中で、計算機1m (m=1, 2, …, M) から出力される時刻 t のパラメータを P_m (t) と し、時刻tにおける、n番めの動画像生成パラメータを Qn(t)(n=1, 2, …, N)とする。初期時刻設 定により処理開始時刻をtOとする。また、P(t)は 時刻 t における、動作特徴量の変化量すなわち時刻 t に おける動作特徴量から t ーΔ t における動作特徴量を引 いた差分量である。

【0031】各計算機1mにおける動作入力手段は、第 2の実施の形態例における計算機1と同様に、カメラ等 の非接触型の入力手段により動作入力を行う。

【0032】データ転送処理手段における処理中で、各 計算機 1 mにおけるデータ送出の手続きは、第2の実施 の形態例と同様である。その後の、動画像生成処理手段 が実装された計算機2におけるデータ転送処理手段の処 理では、受信した各パラメータ P_m (t) (m=1,

2, …, M)を、以下のように動画像生成処理に必要な 制御パラメータへ変換して、計算機2内の動画像生成処 理手段に渡す。

【0033】即ち、ここでは、 $Q_n(t) = f(P)$ **1(t), P2(t), …, PM(t))のような変換を** 行う。例えば線形変換の場合は、係数をc㎜として [0034]

コンピュータ・グラフィックス画像での光源位置Q₁が 変化し、第2のカメラの前で人物が手を動かすことでコ ンピュータ・グラフィックス画像内でオブジェクトが距 離Q2だけ移動するような場合、ある時刻 t における第 1のカメラでの人物像の移動距離をP1、第2のカメラ での手の移動距離をPoとして、

$$(2) = c_2P_2(t_i)$$

したので、利便性が高く入力パラメータ数に依存しない 動画像生成処理を実現することができる。

【0040】(2)人間等の動作に合わせた微妙なタイ ミングによる動画像生成処理を行うことができる。

【0041】また、本発明による第2、第4の発明によ れば、特に、(3)動作の主体である人物等と、動画像 生成処理を実現する計算機との物理的な距離に依存しな い動画像生成処理を実現することができる。

【0042】さらに、本発明による第3、第4の発明に よれば、特に、(4)複数の動作入力値が複合された値 をパラメータとして複雑な動画像生成処理を行うことが できる。

【0043】といった効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態例の構成及び処理の 流れを説明する図である。

【図2】本発明の第2の実施の形態例の構成及び処理の 流れを説明する図である。

【図3】本発明の第3の実施の形態例の構成及び処理の

流れを説明する図である。

【符号の説明】

X…動作入力手段

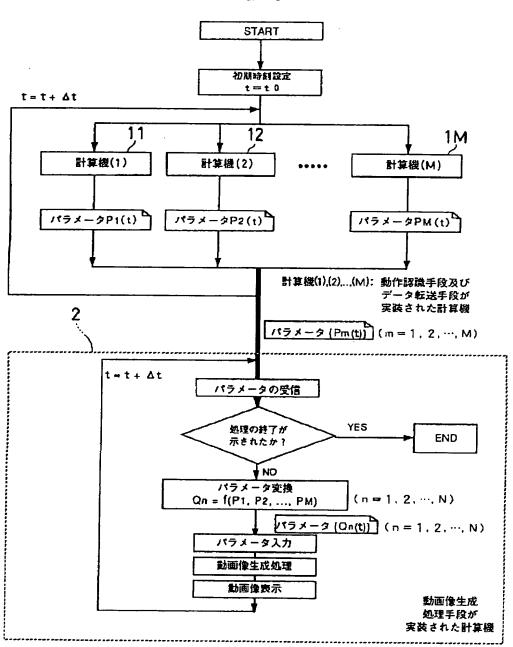
Y…データ転送処理手段

Z…動画像生成処理手段

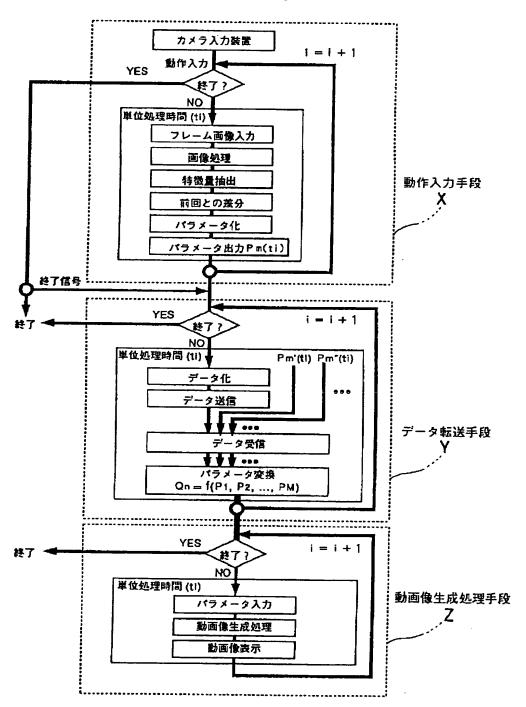
1, 11, 12, ~, 1M…動作入力手段を実装する計 算機

2…動画像生成処理手段を実装する計算機

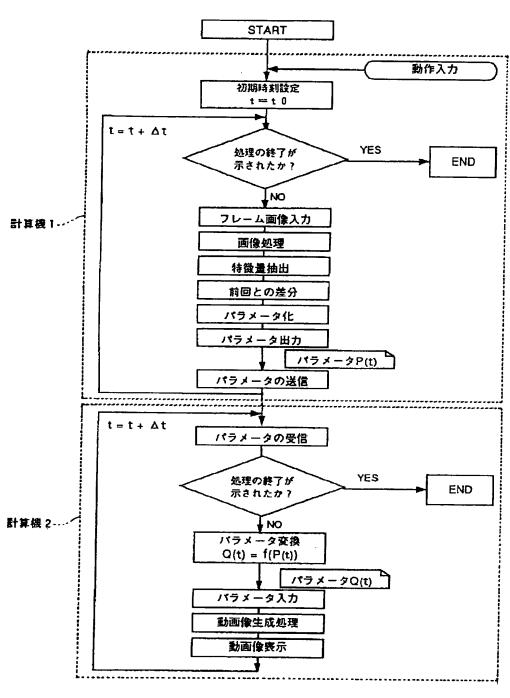
【図3】



【図1】







フロントページの続き

(51) Int. CI. 6 H O 4 N 7/18

識別記号 庁内整理番号

FI

GO6F 15/62

380

15/70

400

技術表示箇所